

## Chapitre 9: Produit scalaire dans l'espace

### I. Produit scalaire dans l'espace

#### 1. Approche géométrique du produit scalaire

**Définition :** Soit  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs de l'espace et A,B,C trois points tels que  $\vec{u}=\vec{AB}$  et  $\vec{v}=\vec{AC}$ .

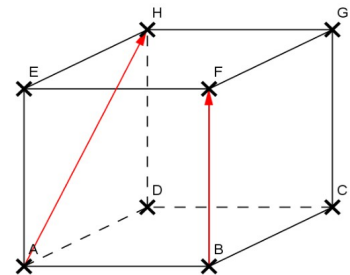
Il existe au moins un plan (P) contenant les points A,B et C.

On appelle produit scalaire de  $\vec{u}$  et de  $\vec{v}$  , le **produit scalaire**  $\vec{AB} \cdot \vec{AC}$  calculé dans le plan (P). Ainsi,

- si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont non nuls,  $\vec{u} \cdot \vec{v} = AB \times AC \cos \widehat{BAC}$
- si  $\vec{u}=\vec{0}$  ou  $\vec{v}=\vec{0}$  , le produit scalaire de  $\vec{u}$  et de  $\vec{v}$  est nul

Exercice 1 :

Dans le cube ABCDEFGH ci-contre de côté a , montrer que  $\vec{u} \cdot \vec{v} = a^2$



**Propriété :**

Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont deux vecteurs non nuls tels que  $\vec{u}=\vec{AB}$  et  $\vec{v}=\vec{AC}$  alors

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{AB} \cdot \vec{AC} = \vec{AB} \cdot \vec{AH} = \vec{AK} \cdot \vec{AC}$$

où H est le projeté orthogonal de C sur la droite (AB) et K le projeté orthogonal de B sur la droite (AC).

**Propriété :**

Si  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$  sont trois vecteurs de l'espace et  $k$  un réel alors :

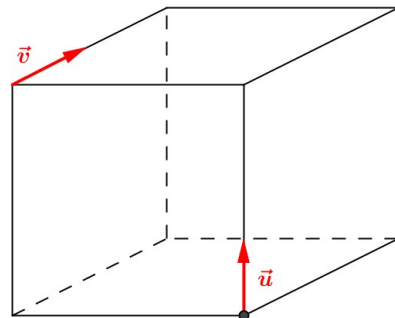
- $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$
- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$
- $\vec{u} \cdot (k\vec{v}) = k(\vec{u} \cdot \vec{v})$

Remarque : toutes les propriétés du produit scalaire énoncés dans le plan s'appliquent dans l'espace à des points et des vecteurs coplanaires.

## 2. Caractérisation vectorielle de l'orthogonalité

**Définition :**

- Deux vecteurs non nuls sont orthogonaux s'ils dirigent des droites orthogonales.
- Le vecteur nul est orthogonal à tous les vecteurs de l'espace.



Ci-contre les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux

**Propriété :** Deux vecteurs  $u$  et  $v$  sont orthogonaux si et seulement si  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ .

Preuve :

- Si  $\vec{u} = \vec{0}$  ou  $\vec{v} = \vec{0}$  alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$  d'après la définition.
- Si  $u$  et  $v$  ne sont pas nuls, alors considérons les points  $A$ ,  $B$  et  $C$  tels que  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$  et  $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$ .

$\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont orthogonaux si et seulement si les droites  $(AB)$  et  $(AC)$  sont orthogonales ce qui

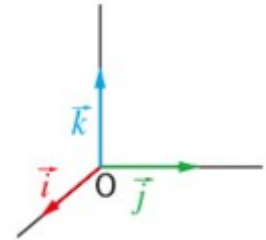
équivaut à  $\widehat{BAC} = \frac{\pi}{2}$  donc à  $\cos \widehat{BAC} = 0$  et à  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ .

#

**II. Produit scalaire dans un repère de l'espace**

**1. Expression analytique du produit scalaire**

**Définition :** On appelle **base orthonormée** de l'espace toute base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  de l'espace telle que les vecteurs  $\vec{i}, \vec{j}$  et  $\vec{k}$  sont **deux à deux orthogonaux** et  $\|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = \|\vec{k}\| = 1$  .  
 Un **repère**  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  est dit **orthonormé** si et seulement si la base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  est orthonormée.



**Propriété :** Dans un repère orthonormé  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  ,

- Si  $\vec{u}(x; y; z)$  et  $\vec{v}(x'; y'; z')$  alors  $\vec{u} \cdot \vec{v} = x x' + y y' + z z'$
- En particulier  $\vec{u} \cdot \vec{u} = x^2 + y^2 + z^2$  et  $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$
- Si  $A(x_A; y_A; z_A)$  et  $B(x_B; y_B; z_B)$  alors  $AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$

*Remarque :* Si  $u$  et  $v$  sont des vecteurs directeurs respectifs des droites  $(d)$  et  $(d')$  alors  $(d)$  et  $(d')$  sont orthogonales si et seulement si  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$  .

*Preuve :*

Soit  $\vec{i} = \vec{OI}, \vec{j} = \vec{OJ}, \vec{k} = \vec{OK}$ . On a  $\vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{OI} \cdot \vec{OI} = \cos(0) = 1$  .

De même,  $\vec{j} \cdot \vec{j} = 1$  et  $\vec{k} \cdot \vec{k} = 1$  .

Les vecteurs  $i, j$  et  $k$  étant orthogonaux, on a  $\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{i} \cdot \vec{k} = \vec{j} \cdot \vec{k} = 0$  donc :

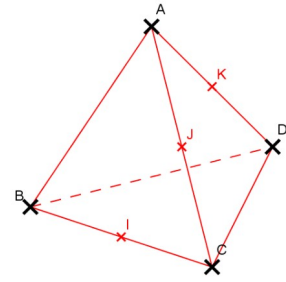
- $\vec{u} \cdot \vec{v} = x x' \vec{i} \cdot \vec{i} + y y' \vec{j} \cdot \vec{j} + z z' \vec{k} \cdot \vec{k} + (x y' + x' y) \vec{i} \cdot \vec{j} + (x z' + x' z) \vec{i} \cdot \vec{k} + (y z' + y' z) \vec{j} \cdot \vec{k}$   
 d'où  $\vec{u} \cdot \vec{v} = x x' + y y' + z z'$
- $\vec{u} \cdot \vec{u} = x x + y y + z z = x^2 + y^2 + z^2$  . Or  $\vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$  donc  $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$  .
- On a  $\vec{AB}(x_B - x_A; y_B - y_A; z_B - z_A)$  et  $AB = \|\vec{AB}\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$  #

Exercice 2 :

Soit ABCD un tétraèdre régulier de côté a. Les points I, J et K sont les milieux respectifs de [BC], [AC] et [AD].

Calculer les produits scalaires suivants :

$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} \quad \vec{AI} \cdot \vec{BC} \quad \vec{IK} \cdot \vec{AD} \quad \vec{JK} \cdot \vec{BC}$$



Exercice 3 :

Soit ABCD un tétraèdre régulier de côté a.

1. Calculer les produits scalaires  $\vec{AB} \cdot \vec{AC}$  et  $\vec{AB} \cdot \vec{AD}$ .
2. Calculer  $\vec{AB} \cdot \vec{CD}$ . Que pouvez-vous en déduire des droites (AB) et (CD) ?

Exercice 4 :

L'espace est muni d'un repère orthonormé.

On considère les points  $A(1; 5; -3)$ ,  $B(3; 9; 3)$  et  $C(9; 7; -7)$ . I est le milieu de [BC].

1. Montrer que ABC est un triangle rectangle en A
2. Déterminer une valeur approchée de l'angle  $\widehat{BAI}$  au radian près.

## 2. Formules de polarisation

**Propriété :** Pour tous vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  de l'espace  $\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2$

Preuve :

$$\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = (\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = \vec{u} \cdot \vec{u} + \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{v} \cdot \vec{u} + \vec{v} \cdot \vec{v}$$

Or  $\vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$  et  $\vec{v} \cdot \vec{v} = \|\vec{v}\|^2$  et  $\vec{v} \cdot \vec{u} = \vec{u} \cdot \vec{v}$

$$\text{d'où } \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2 \quad \#$$

**Propriété : Formules de polarisation**  
 Pour tous vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  de l'espace :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2) \quad \text{et} \quad \vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{4} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2)$$

Preuve :

$$\bullet \quad \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2$$

$$\text{donc } 2\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2 \quad \text{donc } \vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$$

$$\bullet \quad \|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = \|\vec{u} + (-\vec{v})\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot (-\vec{v}) + \|-\vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2$$

car  $\vec{u} \cdot (-\vec{v}) = -\vec{u} \cdot \vec{v}$  et  $\|(-\vec{v})\|^2 = \|\vec{v}\|^2$

$$\text{d'où } \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2 = (\|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2) - (\|\vec{u}\|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2) = 4\vec{u} \cdot \vec{v}$$

$$\text{d'où } \vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{4} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u} - \vec{v}\|^2) \quad \#$$

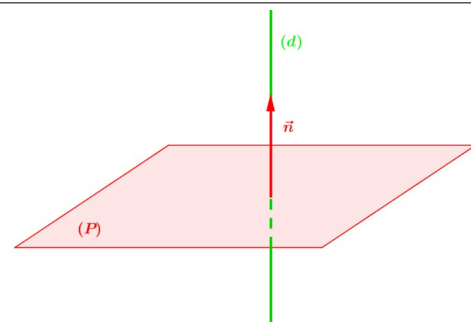
Application : la 1ère formule permet de calculer le produit scalaire  $\vec{BA} \cdot \vec{AC}$  uniquement en fonction de  $AB, AC$  et  $BC$ . En effet,  $\vec{BA} \cdot \vec{AC} = \frac{1}{4}(BC^2 - AB^2 - AC^2)$ .

## II. Application du produit scalaire

### 1. Vecteur normal à un plan

Toutes les droites orthogonales à un même plan sont parallèles entre elles et ont par conséquent des vecteurs directeurs colinéaires d'où :

**Définition :** Un vecteur  $\vec{n}$  non nul est dit **orthogonal à un plan** si ce vecteur est un vecteur directeur d'une droite orthogonale à ce plan.  
Ce vecteur  $\vec{n}$  est alors appelé **vecteur normal** au plan.



Conséquence : tous les vecteurs normaux à un même plan sont colinéaires entre eux.

**Propriété :** Un vecteur  $\vec{n}$  est **normal** à un plan si et seulement si il est **orthogonal à deux vecteurs non colinéaires** de ce plan.

*Preuve :*

Une droite  $(d)$  est orthogonale à un plan  $(P)$  si et seulement si elle est orthogonale à deux droites  $(d_1)$  et  $(d_2)$  sécantes de ce plan.

Soit  $\vec{n}$  un vecteur directeur de  $(d)$  donc  $\vec{n}$  est un vecteur normal à  $(P)$ .

Soit  $\vec{u}_1$  et  $\vec{u}_2$  deux vecteurs directeurs de  $(d_1)$  et  $(d_2)$ .

$(d_1)$  et  $(d_2)$  sont sécantes donc les vecteurs  $\vec{u}_1$  et  $\vec{u}_2$  ne sont pas colinéaires.

Ainsi, dire que  $(d)$  est orthogonale à  $(P)$  si et seulement si  $(d)$  est orthogonale à deux droites sécantes de  $(P)$  équivaut à dire que le vecteur  $\vec{n}$  est orthogonal aux deux vecteurs non colinéaires  $\vec{u}_1$  et  $\vec{u}_2$  de  $(P)$ . #

**Théorème :** Une droite  $(d)$  est **orthogonale** à toute droite d'un plan  $(P)$  si et seulement si elle est orthogonale à deux droites **sécantes**  $(d_1)$  et  $(d_2)$  de ce plan.

*Preuve :*

si  $(d)$  est orthogonale à toute droite du plan  $(P)$  alors elle est en particulier orthogonale aux droites  $(d_1)$  et  $(d_2)$  incluses dans ce plan.

Réciproquement, si  $\vec{u}, \vec{v}_1$  et  $\vec{v}_2$  sont respectivement des vecteurs directeurs des droites

$(d), (d_1)$  et  $(d_2)$  alors  $\vec{u} \cdot \vec{v}_1 = 0$  et  $\vec{u} \cdot \vec{v}_2 = 0$  puisque  $(d)$  est orthogonale à  $(d_1)$  et  $(d_2)$ .

Soit  $(\Delta)$  une droite du plan  $(P)$  de vecteur directeur  $\vec{w}$ .

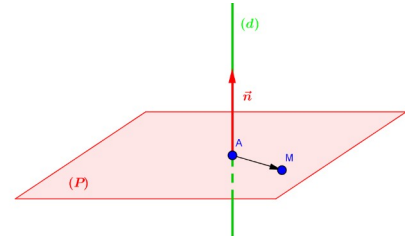
Les droites  $(d_1)$  et  $(d_2)$  étant sécantes, les vecteurs  $\vec{v}_1$  et  $\vec{v}_2$  ne sont pas colinéaires et forment donc une base du plan  $(P)$ .

Il existe donc deux réels  $x$  et  $y$  tels que  $\vec{w} = x\vec{v}_1 + y\vec{v}_2$ .

On déduit que  $\vec{u} \cdot \vec{w} = \vec{u} \cdot (x\vec{v}_1 + y\vec{v}_2) = x\vec{u} \cdot \vec{v}_1 + y\vec{u} \cdot \vec{v}_2 = 0$  donc  $(d)$  est orthogonale à  $(\Delta)$  #

## 2. Équations cartésiennes d'un plan

**Propriété :** Soit  $\vec{n}$  un vecteur non nul et  $A$  un point de l'espace.  
L'unique plan  $(P)$  passant par  $A$  et de vecteur normal  $\vec{n}$  est  
l'ensemble des points  $M$  tels que  $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$ .



*Preuve :*

Soit  $M$  un point du plan  $(P)$  et  $(d)$  une droite de vecteur directeur  $\vec{n}$ .

Les points  $A$  et  $M$  appartiennent au plan  $(P)$  donc la droite  $(AM)$  est incluse dans  $(P)$ .

Comme  $\vec{n}$  est normal à  $(P)$  et directeur de  $(d)$  alors  $(d)$  est perpendiculaire à  $(P)$  donc orthogonale à toutes les droites de  $(P)$  donc en particulier à  $(AM)$ .

On en déduit que  $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$ .

Réciproquement, soit  $M$  un point de l'espace tel que  $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$ .

Alors, soit  $M$  est confondu avec  $A$ , soit  $(AM)$  est orthogonale à  $(d)$  passant par  $A$  et de vecteur directeur  $\vec{n}$  c'est à dire que  $M$  appartient au plan contenant  $A$  et orthogonal à  $(d)$ . #

**Propriétés :**

- Dans un repère orthonormé, un plan (P) de vecteur normal  $\vec{n}(a; b; c)$  a une équation de la forme  $ax + by + cz + d = 0$ .
- Réciproquement, si  $a, b$  et  $c$  ne sont pas tous nuls, l'ensemble (E) des points  $M(x; y; z)$  tels que  $ax + by + cz + d = 0$  est un plan de vecteur normal  $\vec{n}(a; b; c)$ .

**Preuve :**

- Soit  $A(x_0; y_0; z_0)$  un point du plan (P) et  $M(x; y; z)$  un point de l'espace.

$$\text{On a } \vec{AM}(x-x_0; y-y_0; z-z_0) \text{ et } \vec{AM} \cdot \vec{n} = a(x-x_0) + b(y-y_0) + c(z-z_0)$$

$$M \text{ appartient à (P) équivaut à } \vec{AM} \cdot \vec{n} = 0$$

$$\text{soit } a(x-x_0) + b(y-y_0) + c(z-z_0) = 0$$

$$\text{soit encore } ax + by + cz - ax_0 - by_0 - cz_0 = 0$$

$$\text{soit en posant } d = -(ax_0 + by_0 + cz_0), \text{ on obtient } ax + by + cz + d = 0$$

- Réciproquement, puisque  $a, b$  et  $c$  ne sont pas tous nuls on peut supposer par exemple  $a \neq 0$ .  
Le point  $A\left(\frac{-d}{a}; 0; 0\right)$  appartient à l'ensemble (E) et l'équation  $ax + by + cz + d = 0$  équivaut à  $a\left(x + \frac{d}{a}\right) + by + cz = 0$  c'est à dire  $\vec{AM} \cdot \vec{n} = 0$  avec  $\vec{n}(a; b; c)$  #

**Exercice 5 :**

ABCDEFGH est un cube de côté  $a$ .

1. Exprimer les vecteurs  $\vec{BE}$ ,  $\vec{DE}$  et  $\vec{AG}$  en fonction des vecteurs  $\vec{AB}$ ,  $\vec{AD}$  et  $\vec{AE}$ .
2. Calculer le produit scalaire  $\vec{AG} \cdot \vec{BE}$ .  
Que peut-on en conclure sur les droites (AG) et (BE) ?
3. On démontre e même que (AG) et (DE) sont orthogonales. En déduire que  $\vec{AG}$  est un vecteur normal au plan (BDE).

**Exercice 6 :**

Soit  $A(-1; 3; 4)$  un point de l'espace et  $\vec{n}(-2; 1; 5)$  un vecteur.

Déterminer de deux façons différentes une équation du plan (P) passant par  $A$  et de vecteur normal  $\vec{n}$ .

**Exercice 7 :**

Donner un vecteur normal de chacun des plan suivants :

$$(P_1): 4x + 3y - z + 2 = 0 \text{ et } (P_2): 2y + z + 1 = 0$$

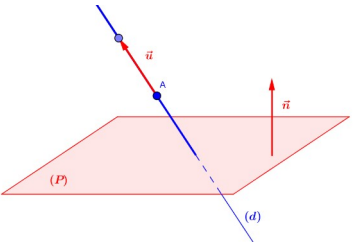
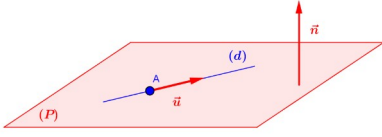
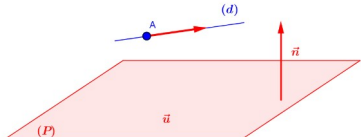
### III. Intersection de droites et de plans

#### 1. Intersection d'une droite et d'un plan

**Propriété** : Soit (d) une droite passant par un point A et de vecteur directeur  $\vec{u}$  .  
 Soit (P) un plan de vecteur normal  $\vec{n}$  .

- (1) Si  $\vec{u}$  et  $\vec{n}$  ne sont pas orthogonaux alors la droite (d) et le plan (P) sont sécants.
- (2) Si  $\vec{u}$  et  $\vec{n}$  sont orthogonaux alors :
  - si A appartient à (P) alors la droite (d) est incluse dans le plan (P)
  - si A n'appartient pas à (P) alors la droite (d) est strictement parallèle au plan (P)

*Remarque* : si  $\vec{u}$  est un vecteur directeur d'une droite (d) et  $\vec{n}$  un vecteur normal à un plan (P) , (d) et (P) sont sécants si et seulement si le produit scalaire  $\vec{u} \cdot \vec{n} \neq 0$

La droite est sécante au plan	La droite est incluse dans le plan	La droite est strictement parallèle au plan
		

#### 2. Intersection de deux plans

**Propriété** : Soit deux plans (P) et (P') de vecteurs normaux  $\vec{n}$  et  $\vec{n}'$  .

- 1. Si  $\vec{n}$  et  $\vec{n}'$  sont colinéaires alors les plans (P) et (P') sont parallèles
- 2. Si  $\vec{n}$  et  $\vec{n}'$  ne sont pas colinéaires alors les plans (P) et (P') sont sécants : leur intersection est une droite

*Remarque* : deux plans sont soit confondus, soit strictement parallèles, soit sécants.

**Propriété** : On se place dans un repère orthonormé.

1. Les plans  $(P):ax+by+cz+d=0$  et  $(P'):a'x+b'y+c'z+d'=0$  sont sécants si et seulement si le triplet  $(a;b;c)$  n'est pas proportionnel au triplet  $(a';b';c')$ .
2. Lorsque les deux triplets ne sont pas proportionnels, l'ensemble des points de l'espace dont les coordonnées  $(x;y;z)$  vérifient le système  $\begin{cases} ax+by+cz+d=0 \\ a'x+b'y+c'z+d'=0 \end{cases}$  est une droite.

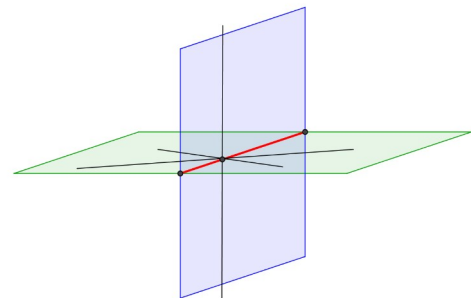
Preuve :

1. Les vecteurs  $\vec{n}(a;b;c)$  et  $\vec{n}'(a';b';c')$  ont des vecteurs normaux respectifs des plans  $(P)$  et  $(P')$ .
2. Ces plans sont donc parallèles si et seulement si  $\vec{n}$  et  $\vec{n}'$  sont colinéaires c'est à dire si et seulement si le triplet  $(a;b;c)$  est proportionnel au triplet  $(a';b';c')$

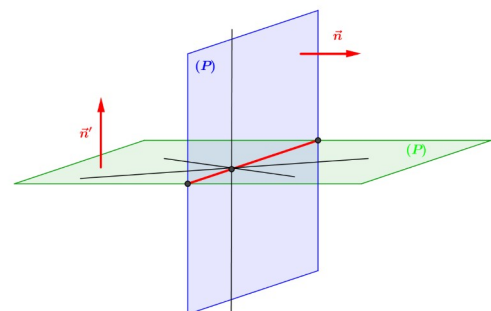
#

### 3. Plans perpendiculaires

**Définition** : Deux plans sont dits perpendiculaires si l'un des deux contient une droite perpendiculaire à l'autre plan.



**Propriété** : Soit  $(P)$  et  $(P')$  deux plans de vecteurs normaux respectifs  $\vec{n}$  et  $\vec{n}'$ .  $(P)$  et  $(P')$  sont perpendiculaires si et seulement si les vecteurs  $\vec{n}$  et  $\vec{n}'$  sont orthogonaux.



Exercice 8 :

Soit (P) le plan d'équation  $4x + 3y - 2z + 3 = 0$  .

Les droites  $(d_1)$  et  $(d_2)$  sont définies par une représentation paramétrique (avec  $t \in \mathbb{R}, t' \in \mathbb{R}$  donnée ci-dessous :

$$(d_1) \begin{cases} x = 1 - t \\ y = 2 + 2t \\ z = -1 + t \end{cases} \quad (d_2) \begin{cases} x = t' \\ y = 3 + t' \\ z = 3 + 2t' \end{cases}$$

1. Le plan (P) et la droite  $(d_1)$  sont-ils sécants ?
2. Déterminer l'intersection du plan (P) et de la droite  $(d_2)$  .

Exercice 9 :

On considère les plans  $(P_1): 2x - 3y + z - 1 = 0$  et  $(P_2): 4x - 5y + 3z - 3 = 0$  .

1. Démontrer que  $(P_1)$  et  $(P_2)$  sont sécants.
2. Déterminer une représentation paramétrique de la droite  $(\Delta)$  intersection de  $(P_1)$  et  $(P_2)$
3. Démontrer que le plan  $(P_1)$  est perpendiculaire au plan  $(P_3): x + 2y + 4z - 6 = 0$  .

**Propriété :**

- (1) Une droite (D) est parallèle à un plan (P) si et seulement si un vecteur directeur de (D) est coplanaire avec deux vecteurs non colinéaires de (P).
- (2) Deux plans (P) et (P') sont parallèles si et seulement si deux vecteurs non colinéaires de (P) sont respectivement égaux à deux vecteurs du plan (P').